



Sistema Integral de Información Académica
Coordinación de Planeación, Evaluación y
Simplificación de la Gestión Institucional
Reporte individual



JUAN CARLO RIVERA DUEÑAS

Datos Generales

Nombre: JUAN CARLO RIVERA DUEÑAS

Máximo nivel de estudios: LICENCIATURA

Antigüedad académica en la UNAM: 3 años

Nombramientos

Último: PROFESOR ASIGNATURA A TP No Definitivo
Facultad de Ingeniería
Desde 16-05-2008 hasta 15-03-2011

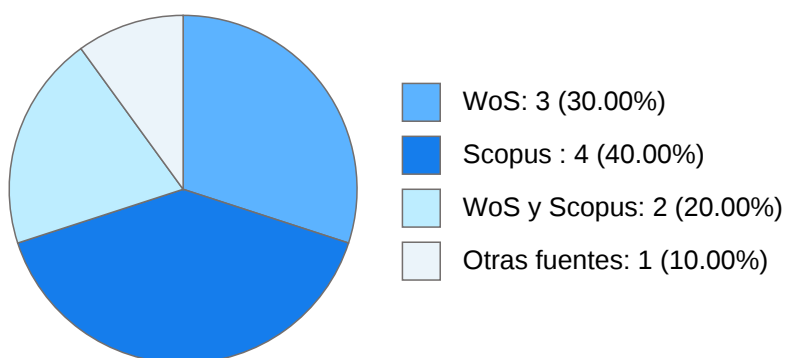
Estímulos, programas, premios y reconocimientos

No cuenta con estímulos, programas, premios y reconocimientos

JUAN CARLO RIVERA DUEÑAS

DOCUMENTOS EN REVISTAS

Histórico de Documentos

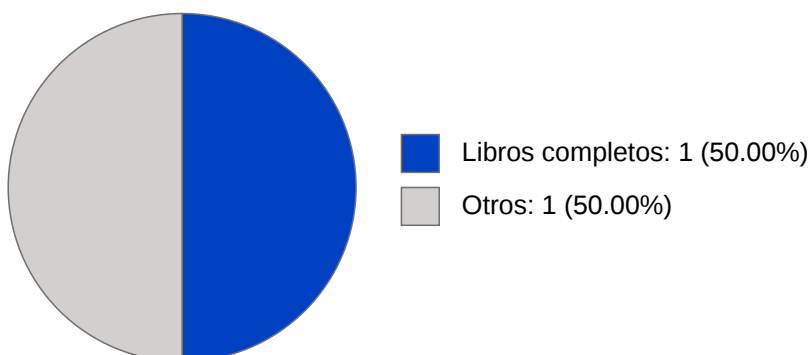


#	Título	Autores	Revista	Año
1	Robust sequential circuits design technique for low voltage and high noise scenarios	JUAN CARLO RIVERA DUEÑAS Garcia-Leyva L. Calomarde A. et al.	MATEC Web of Conferences	2016
2	Robust Sequential Circuits Design Technique for Low Voltage and High Noise Scenarios	JUAN CARLO RIVERA DUEÑAS Garcia-Leyva, Lancelot Calomarde, Antonio et al.	MATEC Web of Conferences	2016
3	Force control without inverse kinematics nor robot model	MARCO ANTONIO ARTEAGA PEREZ JUAN CARLO RIVERA DUEÑAS	2007 European Control Conference, Ecc 2007	2015
4	Robot force control without dynamic model: Theory and experiments	JUAN CARLO RIVERA DUEÑAS MARCO ANTONIO ARTEAGA PEREZ	Robotica	2013
5	Velocity and force observers for the control of robot manipulators	MARCO ANTONIO ARTEAGA PEREZ JUAN CARLO RIVERA DUEÑAS IVAN ALEJANDRO GUTIERREZ GILES	JOURNAL OF DYNAMIC SYSTEMS MEASUREMENT AND CONTROL-TRANSACTIONS OF THE ASME	2013

JUAN CARLO RIVERA DUEÑAS

LIBROS Y CAPITULOS CON ISBN

Obras con registro ISBN



#	Título	Autores	Alcance	Año	ISBN
1	Guardia nacional y policía científica	ALEJANDRO CARLOS ESPINOSA JUAN CARLO RIVERA DUEÑAS	Libro Completo	2022	9786079967727
2	Testing experimentally the robustness against friction of a force control algorithm	MARCO ANTONIO ARTEAGA PEREZ JUAN CARLO RIVERA DUEÑAS	Conferenc e Paper	2008	1424416655



Sistema Integral de Información Académica
Coordinación de Planeación, Evaluación y
Simplificación de la Gestión Institucional
Reporte individual



JUAN CARLO RIVERA DUEÑAS

PARTICIPACIÓN EN PROYECTOS

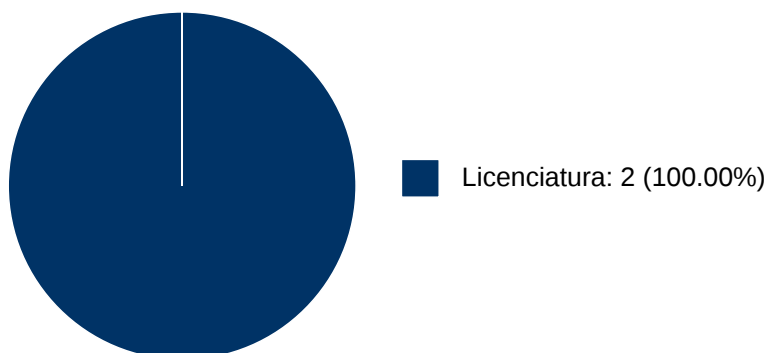
No se encuentran registros en la base de datos de SISEPRO asociados a:

JUAN CARLO RIVERA DUEÑAS

JUAN CARLO RIVERA DUEÑAS

PARTICIPACIÓN EN TESIS

Histórico de Colaboraciones en Tesis

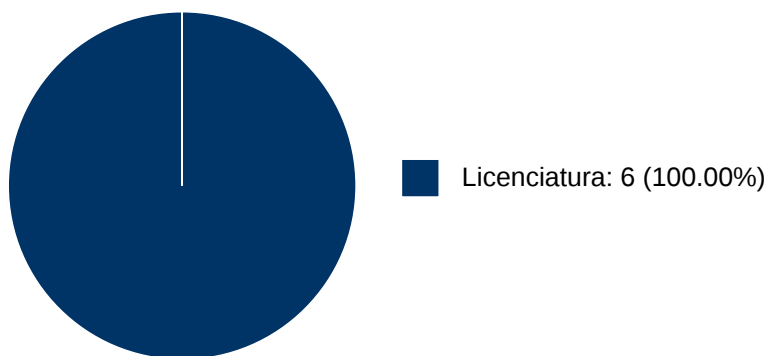


#	Título del documento	Tipo de Tesis	Sinodales	Autores	Entidad	Año
1	Diseño y control de temperatura-humedad en una incubadora de huevos	Tesis de Licenciatura	JUAN CARLO RIVERA DUEÑAS,	Garnica Albor, Jesús, Martínez López, Víctor Arturo,	Facultad de Ingeniería,	2011
2	Optimización de la implementación de controladores a un equipo neumático	Tesis de Licenciatura	JUAN CARLO RIVERA DUEÑAS,	Cruz Trujillo, Leonardo René de la,	Facultad de Ingeniería,	2010

JUAN CARLO RIVERA DUEÑAS

DOCENCIA IMPARTIDA

Histórico de docencia



#	Nivel titulación	Asignatura	Entidad	Alumnos	Semestre
1	Licenciatura	CONTROL DE ROBOTS INDUSTRIALES	Facultad de Ingeniería	15	2011-1
2	Licenciatura	CONTROL DE ROBOTS INDUSTRIALES	Facultad de Ingeniería	18	2010-2
3	Licenciatura	CONTROL DE ROBOTS INDUSTRIALES	Facultad de Ingeniería	18	2010-1
4	Licenciatura	CONTROL DE ROBOTS INDUSTRIALES	Facultad de Ingeniería	16	2009-2
5	Licenciatura	CONTROL DE ROBOTS INDUSTRIALES	Facultad de Ingeniería	19	2009-1
6	Licenciatura	CONTROL DE ROBOTS INDUSTRIALES	Facultad de Ingeniería	23	2008-2



Sistema Integral de Información Académica
Coordinación de Planeación, Evaluación y
Simplificación de la Gestión Institucional
Reporte individual



JUAN CARLO RIVERA DUEÑAS

PATENTES

No se encuentran registros en la base de datos de patentes asociados a:

JUAN CARLO RIVERA DUEÑAS

JUAN CARLO RIVERA DUEÑAS

FUENTES DE INFORMACIÓN

Internos

#	Información	Fuente	Sistema	Periodo
1	Grupos ordinarios y resumen de historias académicas	DGAE	SIAE	2008-2025
2	Nombramientos, datos generales, estímulos, premios y reconocimientos	DGAPA	RUPA	2008-2025
3	Producción Académica	CH	Humanindex	2008-2021
4	Producción Académica	CIC	SCIC	2000-2017
5	Proyectos	DGPO	SISEPRO	2018-2022
6	Tesis	DGB	TESIUNAM	2008-2025
7	Tutorías en Posgrado	CGEP	SIIPosgrado	2008-2021

Externos

#	Información	Fuente	Sistema	Periodo
8	Documentos Indexados	Elsevier	Scopus	2008-2025
9	Documentos Indexados	Thomson Reuters	WoS	2008-2025
10	Obras con registro ISBN	INDAUTOR	Agencia ISBN	2008-2025
11	Patentes	IMPI	SIGA	2008-2024